PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-051971

(43)Date of publication of application: 22.02.2000

(51)Int.CI.

B21D 39/02 B21D 19/08 B21D 37/08 B21D 37/14 B21D 53/86

(21)Application number: 10-218395

(71)Applicant:

HIROTEC CORP

(22)Date of filing:

03.08.1998

(72)Inventor:

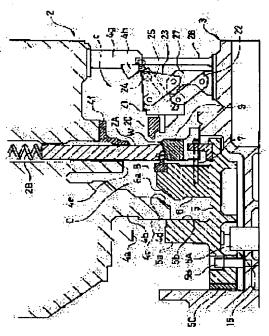
UTO MITSURU

(54) HEMMING DEVICE, AND HEMMING METHOD

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a hemming device and a hemming method which are excellent in workability in a narrow position of a work, capable of effecting the bending a straight part to be bent and a corner part to be bent, and the bending of inner and outer circumferential sides of the work in one process, little in hemming loss, and excellent in hemming

SOLUTION: A hemming device 1 comprises a lower die 3 provided with a slide cam 6 which fixes and supports a hem punch and has a cam follower, a moving mechanism 7 which urges the slide cam 6 in one direction and moves it by a specified distance, a cushion holder 5 to load and support the slide cam and the moving mechanism 7 and a movable supporting mechanism 15 to support the cushion holder 5 in a vertically movable manner by a specified distance, and an upper die 2 provided with a presser 2A to press and fix a work W on a hemming die 9, a driver cam 4b to press a cam follower 6a of the slide cam 6, and a liner 4e to press a hem punch 8.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

25.03.2002

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3598489

[Date of registration]

24.09.2004 .

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-51971 (P2000-51971A)

(43)公開日 平成12年2月22日(2000.2.22)

(51) Int.Cl.7	識別記号	FΙ		•	テーマコード(参考)
B 2 1 D 39/02		B21D 3	39/02	E	4 E 0 5 0
19/08			19/08	С	
				E	
37/08	·	;	37/08		
37/14		;	37/14	F	
	審査請求	未請求 請求	頃の数3 OL	. (全 9 頁)	最終頁に続く
(21)出願番号	特願平10-218395	(71)出願人	000135999 株式会社ヒロ	コテック	
(22)出顧日	平成10年8月3日(1998.8.3)	広島県広島市東区温品1丁目3番1号 (72)発明者 鳥 頭 充 広島県広島市東区温品一丁目3番1号 株 式会社ヒロテック内			

(74)代理人 100064414

 弁理士 磯野 道造

 Fターム(参考) 42050 DA02 DA05 DA06 DA08 FA01

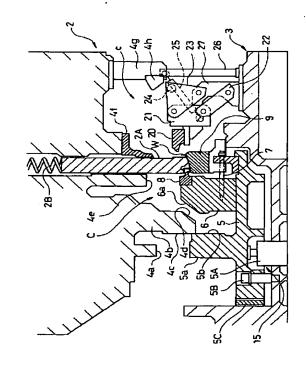
FA03 FB03 FB06 FC01

(54) 【発明の名称】 ヘミング加工装置およびヘミング加工方法

(57)【要約】

【課題】ワークの狭い位置での作業性に優れ、被折曲直 線部および被折曲角部の折曲加工ならびにワークの内周 側および外周側の折曲加工を一工程で行うことが可能 で、また、加圧ロスが少なく加工精度にも優れる等のへ ミング加工装置およびへミング加工方法を提供すること を課題とする。

【解決手段】へムバンチを固定支持しカムフォロアを有するスライドカム6と、このスライドカムを一方向に付勢すると共に、所定距離移動させる移動機構7と、前記スライドカムおよび移動機構を載置支持するクッションホルダ5と、このクッションホルダを所定距離上下動自在に支持する可助支持機構15とを備える下型3と、ヘミングダイ上のワークを押圧して固定するプレッサー2Aと、前記スライドカムのカムフォロアを押動するドライバカム4bと、前記ヘムバンチを押圧するライナ4eとを備える上型2からなるヘミング加工装置1として構成した。



【特許請求の範囲】

【請求項1】対向する上型と下型とから構成されるへミ ング加工装置であって、

前記下型は、ワークを載置支持するヘミングダイと、と のヘミングダイに近接させて配置した前記ワークの折曲 加工を行う予備曲げ部および本曲げ部を有するヘムパン チと、このヘムパンチを固定支持しカムフォロアを有す るスライドカムと、このスライドカムを一方向に付勢す ると共に、所定距離移動させる移動機構と、前記スライ ドカムおよび移動機構を載置支持するクッションホルダ 10 と、このクッションホルダを所定距離上下動自在に支持 する可動支持機構とを備え、

前記上型は、ヘミングダイ上のワークを押圧して固定す るプレッサーと、前記スライドカムのカムフォロアを押 動するドライバカムと、前記へムパンチを押圧するライ ナとを備えることを特徴とするヘミング加工装置。

【請求項2】上型と下型とからなり、複数のパネルから なるワークの内周縁と外周縁とを同一工程でヘミング加 工を施すへミング加工装置であって、

のヘミングダイに近接させて配置した前記ワークの内周 縁の折曲加工を行う予備曲げ部および本曲げ部を有する ヘムパンチと、このヘムパンチを固定支持しカムフォロ アを有するスライドカムと、このスライドカムを一方向 に付勢すると共に、所定距離移動させる移動機構と、前 記スライドカムおよび前記移動機構を載置支持するクッ ションホルダと、このクッションホルダを所定距離上下 動自在に支持する可動支持機構と、前記ワークの外周縁 の予備曲げを行う外周予備曲げパンチとを備え、

定するプレッサーと、前記スライドカムを押動して所定 距離移動させるドライバカムと、前記クッションホルダ を下方に押動するライナと、前記外周予備曲げパンチを 作動する外周予備曲げ用ドライバカムと、前記ワークの 外周縁の外周本曲げパンチとを備えることを特徴とする へミング加工装置。

【請求項3】ワークを下型に支持し、前記ワークの加工 位置をヘミングダイに支持固定する第1工程と、

前記ワークの内周縁の被折曲角部を、スライドカムの移 動によりヘムパンチを介して予備曲げ加工を行うと共 に、前記ワークの外周縁の被折曲角部を外周予備曲げパ ンチにより予備曲げ加工を行う第2工程と、

前記ワークの内周縁の被折曲直線部を、スライドカムの 移動によりヘムパンチを介して予備曲げ加工を行うと共 に、前記ワークの外周縁の被折曲直線部を外周予備曲げ パンチにより予備曲げ加工を行う第3工程と、

前記ワークの内周縁の予備曲げ加工位置にあるヘムバン チを、スライドカムの移動によりさらに前進させた後、 上型に配置したライナによりそのヘムパンチを押圧する

ンホルダを可動支持機構を介して下方に押動し、ワーク の内周縁の本曲げ加工を行うと共に、前記ワークの外周 縁の本曲げ加工を外周本曲げパンチにより行う第4工程 からなるヘミング加工方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】との発明は、金属板などのワ **ークを折曲加工するヘミング加工装置およびヘミング加** 工方法に関する。

【0002】一般に、車のドアパネルなどのワークを折 曲加工するヘミング加工装置は、種々の構成のものが提 案されている。ワークの折曲加工前の状態を表す図8で 示すように、ヘミング加工装置80は、上型81および 下型82の間にワークWを配置している。そして、前記 上型81は、当接傾斜面84aを有するドライバカム8 4と、ライナ83を備えている。さらに、前記下型82 は、あらかじめ加工位置WAに予備曲げ加工が施された ワーク♥を固定載置するへミングダイ89と、前記ワー クの加工位置WAを押圧して折り曲げるヘムパンチ88 前記下型は、ワークを載置支持するヘミングダイと、C 20 と、このヘムパンチ88を上下動自在に支持する支持杆 87と、この支持杆87を保持し水平方向に移動可能な 移動機構86を介して設けた当接傾斜面85aを有する スライドカム85とから構成されている。

【0003】したがって、ワークWの加工位置WAを折 曲加工する場合は、上型81を降下させることでドライ バカム84の当接傾斜面84aを、スライドカム85の 当接傾斜面85 a に当接して押圧するため、スライドカ ム85は、移動機構86の付勢力に抗してワークW側に 押動させられ、ワークWの加工位置WAの位置にヘムバ 前記上型は、前記へミングダイに設置されたワークを固 30 ンチ88が到来する。そして、上型81がさらに降下す ることでライナ83がヘムパンチ88の上端部側を押圧 することで、ワークWの加工位置WAの折曲加工を行う 構成としている。

> 【0004】しかし、前記装置は、予備曲げ作業を別の 装置で行う必要があることから不都合であるため、従 来、図7で示すような装置が提案されていた(図7は予 備曲げ加工および本曲げ加工後の状態を示す)。すなわ ち、ヘミング加工装置90は、上型91と、下型92と からなり、前記上型91には、当接傾斜面94aを有す るドライバカム94と、ライナ93を備え、前記下型9 2には、ワークWの加工位置WAを載置支持するへミン グダイ99と、前記ワークWの加工位置WAの予備曲げ および本曲げを行うヘムパンチ98と、このヘムパンチ 98を固定支持するスライドカム96と、このスライド カム96の後方側に設けた回動カム95と、前記スライ ドカム96を常に後方側に付勢するスプリング97とか ら構成されている。

【0005】したがって、上型91が降下してドライバ カム94の当接傾斜面94aが回動カム95を押動させ ことで、前記スライドカムを載置支持しているクッショ 50 ると、スライドカム96がスプリング97に抗して前進

してワークWの加工位置WAをヘムパンチ98の予備曲 げ傾斜面98aにより予備曲げする。 つづけて、ヘムバ ンチ98は、さらに押動させられて前進し、前記予備曲 げが終了した加工位置WAの位置に、そのヘムパンチ9 8の下面側に設けた本曲げ平面98bが配置される。そ して、ヘムパンチ98の上方からライナ93により押圧 することで本曲げ作業を行う構成としている。

[00006]

【発明が解決しようとする課題】しかし、従来のヘミン グ加工装置では、以下のような問題点が存在していた。 ① 従来のヘミング加工装置は、ワークが自動車用ドア 窓枠のように、ヘミング加工する部位が内周縁と外周縁 で、直線部と曲線部とが混在するような場合、そのワー クの内側の狭い空間位置で、直線部および曲線部の折曲 加工を行うことは困難であるため、内周縁の直線部の折 曲加工と、内周縁の曲線部の折曲加工を別工程で行って いた。また、曲線部と直線部とを別工程で加工するため 装置が全体として大型化した。

【0007】② 従来のヘミング加工装置は、予備曲げ および本曲げ加工を行う場合に、スライドカムとヘムパ 20 ンチの取付け部分など、別構成とすることや、リンク機 構により作動が大きくなるため、ガタつく部分が発生し 加圧ロスを生じ押圧力の伝達が適切にできなかった。ま た、折曲精度についても低下した。

【0008】30 従来のヘミング加工装置は、ワークの 状態に適した加圧タイミングで折曲加工を行う必要があ るが、加圧タイミングの調整を行う場合に、スライドカ ムおよびその他の構成が複雑であるため面倒であった。 また、ヘミング加工装置は、調整する部品点数が多く、 メンテナンスも大変であった。

【0009】 ② 従来のヘミング加工装置は、ワークの 折曲位置がそのワークの外周側と内周側の両方にある場 合、ワークの内周側の加工スペースを取ることが困難で あるため、装置の設計製作が困難であった。

【0010】 6 従来のヘミング加工装置は、ワークの 折曲加工位置がそのワークの外周側と内周側の両方にあ る場合、そのワークの外周側および内周側の両方を一工 程で行うことができないため、ワークの外周側および内 周側に加える押圧のバランスが悪く、ワークを変形させ る場合が発生した。

【0011】との発明は、上記問題点に鑑み創案された ものであり、ワークの内周側の加工など狭い位置での作 業性に優れ、被折曲直線部および被折曲角部の折曲加工 ならびにワークの内周側および外周側の折曲加工を一工 程で行うことが可能で、また、加圧ロスが少なく加工精 度にも優れ、さらに、加圧タイミングの調整や、ヘムパ ンチのストローク調整が容易で、また、装置の設計が容 易で、かつ、ワークに対する加圧バランスにも優れたへ ミング加工装置およびへミング加工方法を提供すること を目的とする。

[0012]

【課題を解決するための手段】上記の目的を達成するた め、この発明は、対向する上型と下型とから構成される ヘミング加工装置であって、前記下型は、ワークを載置 支持するヘミングダイと、このヘミングダイに近接させ て配置した前記ワークの折曲加工を行う予備曲げ部およ び本曲げ部を有するヘムパンチと、このヘムパンチを固 定支持しカムフォロアを有するスライドカムと、このス ライドカムを一方向に付勢すると共に、所定距離移動さ 10 せる移動機構と、前記スライドカムおよび移動機構を載 置支持するクッションホルダと、このクッションホルダ を所定距離上下動自在に支持する可動支持機構とを備 え、前記上型は、ヘミングダイ上のワークを押圧して固 定するプレッサーと、前記スライドカムのカムフォロア を押動するドライバカムと、前記へムパンチを押圧する ライナとを備えるヘミング加工装置として構成した。 【0013】また、上型と下型とからなり、複数のパネ ルからなるワークの内周縁と外周縁とを同一工程でへミ ング加工を施すへミング加工装置であって、前記下型 は、ワークを載置支持するヘミングダイと、このヘミン グダイに近接させて配置した前記ワークのインナパネル の折曲加工を行う予備曲げ部および本曲げ部を有するへ ムパンチと、このヘムパンチを着脱自在に固定支持しカ ムフォロアを有するスライドカムと、このスライドカム を一方向に付勢すると共に、所定距離移動させる移動機 構と、前記スライドカムおよび前記移動機構を載置支持 するクッションホルダと、このクッションホルダを所定 距離上下動自在に支持する可動支持機構と、前記ワーク のアウタパネルの予備曲げを行う外周予備曲げパンチと を備え、前記上型は、前記へミングダイに設置されたワ ークを固定するプレッサーと、前記スライドカムを押動 して所定距離移動させるドライバカムと、前記クッショ ンホルダを下方に押動するライナと、前記外周予備曲げ

【0014】さらに、ワークを下型に支持し、前記ワー クの加工位置をヘミングダイに支持固定する第1工程 と、前記ワークの内周縁の被折曲角部を、スライドカム の移動によりヘムパンチを介して予備曲げ加工を行うと 40 共に、前記ワークの外周縁の被折曲角部を外周予備曲げ パンチにより予備曲げ加工を行う第2工程と、前記ワー クの内周縁の被折曲直線部を、スライドカムの移動によ りヘムパンチを介して予備曲げ加工を行うと共に、前記 ワークの外周縁の被折曲直線部を外周予備曲げパンチに より予備曲げ加工を行う第3工程と、前記ワークの内周 縁の予備曲げ加工位置にあるヘムパンチを、スライドカ ムの移動によりさらに前進させた後、上型に配置したラ イナによりそのヘムパンチを押圧することで、前記スラ 50 イドカムを載置支持しているクッションホルダを可動支

パンチを作動する外周予備曲げ用ドライバカムと、前記

アウタパネル用の外周本曲げパンチとを備えるヘミング

加工装置として構成すると都合が良い。

持機構を介して下方に押動し、ワークの内周縁の本曲げ 加工を行うと共に、前記ワークの外周縁の本曲げ加工を 外周本曲げパンチにより行う第4工程からなるへミング 加工方法とした。

[0015]

【発明の実施の形態】以下、この発明の実施の一形態を 図面に基づいて説明する。図1は、ヘミング加工装置の 下型の全体を示す平面図、図2は、上下型が組み合わさ った状態の図1における I-I線矢視の要部を示す断面 図、図3(a)(b)は、ヘミング加工装置の加工手順 10 を示す要部の断面図、図4(a)(b)(c)は、へミ ング加工装置によりワークの成形順序を示す要部の断面 図、図5は、図1のIII-II線矢視の要部を示す 断面図、図6(a)(b)は、この発明のヘミング加工 装置の加工状態を示す要部の平面図である。

【0016】図1および図2で示すように、ヘミング加 工装置1は、上下動自在に設けた上型2と、この上型の 対向する位置に設けた下型3とから構成されている。前 記下型3には、クッションホルダ5が上下動自在に可動 支持機構15により設けられており、ヘミング加工され 20 るワーク♥の形状に応じて、前記クッションホルダ5の 上に内周へム機構A、C、Eおよび内周角部へム機構 B. D等が配置されるように構成されている。なお、図 面では、ワーク₩が複数のパネルからなる自動車用ドア パネルを加工する場合、そのインナパネル♥、およびア ウタパネル♥』(図4参照)の加工位置である内周縁♥ aと外周縁Wbのヘミング加工状態を例にとって説明す

【0017】図1および図2で示すように、ヘミング加 工装置1は、その下型3にはクッションホルダ5が上下 30 圧する他方のライナ4aと、各位置のスライドカム6を 動自在に設けられている。前記クッションホルダ5の上 部には、ワーク♥のインナバネル♥、とアウタバネル♥ , の内周縁Waおよび外周縁Wb(図4参照)のそれぞ れに、被折曲直線部ws(図6参照)を折り曲げるため の内周へム機構A、C、Eと、被折曲角部wcを折り曲 げるための内周角部へム機構B.Dとが配置されると共 に、前記内周へム機構A, C, Eおよび内周角部へム機 構B、Dに対面するように配置した外周予備曲げへム機 構a, c, eおよび外周角部予備曲げへム機構b, dと を配置して備えている。

【0018】図1および図2で示すように、前記クッシ ョンホルダ5は、所定位置に上方に突出するホルダ押圧 台5aを備えており、上下動自在に可動支持機構15に より下型3に設けられている。前記可動支持機構15 は、所定位置(図面では4箇所)に配置した前記クッシ ョンホルダ5を上方向に付勢支持するガススプリング5 Aと、前記クッションホルダ5を一定以上上方向に移動 できないように規制するホルダストッパ5B(複数) と、前記クッションホルダ5の周囲で所定位置(図面で は8箇所)に設けたホルダガイド50とから構成されて 50 外周角部予備曲げへム機構 bと構成および作動がほぼ同

いる。

【0019】前記内周へム機構Cは、図2および図4で 示すように、クッションホルダ5の上に移動自在に設け た、カムフォロア6aを有するスライドカム6と、この スライドカム6を常に一方側に付勢すると共に、移動自 在にスライドカム6をガイドする移動機構7と、前記ス ライドカム6の上部側に設けた予備曲げ部8 a および本 曲げ部8bを有するヘムパンチ8と、前記ワークWを載 置し、下型3に固定して設けたヘミングダイ9とを備え ている。なお、前記予備曲げ部8 aは、ヘムパンチ8の 下部端面にアールを形成して構成し、また、前記本曲げ 部8 bは、ヘムパンチ8の下面側にワークWの形状に沿 って当接面を形成している。

【0020】また、図1、図2および図4で示すよう に、前記下型2に載置支持され前記内周へム機構Cの対 面する位置で、ワークWの外周縁Wb側には、外周予備 曲げへム機構でが設けられている。前記外周予備曲げへ ム機構 c は、外周縁W b の予備曲げを行う外周予備曲げ パンチ20と、この外周予備曲げパンチ20を着脱自在 に支持する支持基部21と、この支持基部21を支持固 定部27に可動自在に取り付ける取付可動部22、23 と、前記一方の取付可動部23に設けた当接従動部24 と、前記支持基部21に一端を係合し他端を固定支柱2 6に係合した付勢スプリング25とから構成されてい

【0021】一方、図2および図5で示すように、前記 上型2は、前記へミングダイ9の上方に配置したワーク Wのプレッサー2Aと、各位置の前記へムパンチ8を押 圧する複数のライナ4 e と、前記ホルダ押圧台5 a を押 押動する複数のドライバカム4 b と、ワークWの外周本 曲げパンチ4fと、前記外周予備曲げへム機構a,c, e (図1参照)および外周角部予備曲げ機構b, d (図 1参照)を押動する外周予備曲げ用ドライバカム4gと を備えている。

【0022】図2で示すように、前記プレッサー2A は、押圧スプリング2Bを介して常に下方に付勢されて いる。また、前記ドライバカム4bは、その一方側に前 記スライドカム6のカムフォロア6aと当接するウェア プレート4 dを備えており、必要に応じて前記ウェアプ 40 レート4 dの反面側の位置に他方のウェアプレート4 c を備えている。

【0023】つぎに、図1の【1【-1【1矢視線にお ける断面で内周角部へム機構Bと、外周角部予備曲げへ ム機構 b の構成を図5に基づいて説明する。なお、図1 で示す他の内周へム機構A、Eおよび内周角部へム機構 Dと、外周予備曲げへム機構a, eおよび外周角部予備 曲げへム機構dについては、前記内周へム機構C、外周 予備曲げへム機構cおよび、内周角部へム機構Bおよび 様なため説明を省略する。

【0024】図1、図5および図6で示すように、内周角部へム機構Bは、ワークWの被折曲角部wcの位置にそれぞれ配置され、カムフォロア6aを備えるスライドカム6と、このスライドカム6の上部側に着脱自在に設けたへムバンチ8と、前記スライドカム6を一方に付勢して、所定距離を移動自在に移動させる移動機構7とをそれぞれ備えている。すなわち、前記内周へム機構Cとほぼ同様の構成としている。そして、前記内周角部へム機構Bの対向する位置で外周縁Wb側には、外周縁Wbの被折曲角部wcを折曲加工する外周角部予備曲げへム機構bとを備えている。

【0025】そして、外周角部予備曲げへム機構 b は、前記した外周予備曲げへム機構 c とその作動機構は同様であり、かつ、被折曲角部w c のスペースに対応して形成されており、外周予備曲げパンチ20と、この外周予備曲げパンチ20を支持する支持基部21と、この支持基部21の上部後方に設けた当接従動部24Aと、前記支持基部21を回動自在に支持する支持可助部22Aと、前記支持基部21を後方側に常に付勢する付勢スプ20リング25と、この付勢スプリング25を支持する固定支柱26とから構成されている。

【0026】また、図2、図3および図5で示すように、前記上型2の各ドライバカム4 bは、内周縁Waの被折曲角部Wcに配置されるものが、内周縁Waの被折曲直線部Wsに配置されるものよりも押動させるスライドカム6の作動タイミングが速くなるように、高さ調整されている。そして、外周縁Wbの被折曲角部Wcに配置される外周予備曲げ用ドライバカム4 gは、外周縁Wbの被折曲直線部Wsに配置されるものよりも押動させ 30る外周予備曲げパンチ20の作動タイミングが速くなるように、高さ調整されている。

【0027】つぎに、ヘミング加工装置1によりワーク Wの折曲加工(ヘミング加工)を行う場合の作用を説明 する。ワークWは、図1で示すように下型3の所定位置 にロボットアーム(図示せず)などにより載置される と、図2 および図4 (a)で示すように上型2が降下し、プレッサー2 A がワークWをヘミングダイ9上に固定支持する。

【0028】ワークWが固定支持されると、さらに上型 402が降下してきて図6(a)、図3(a)および図4(a)で示すように、ワークWの内周縁Wa側では、始めに被折曲角部wcに配置された内周角部へム機構B. Dのスライドカム6、6が、各ドライバカム4b、4bにより押動させられ、そのスライドカム6、6に固定した予備曲げ部8a,8aにより内周縁Waの被折曲角部wcを予備曲げする。

【0029】一方、外周縁Wb側では、このとき、外周縁Wbの被折曲角部wcに配置された外周角部予備曲げへム機構b,dは、その当接従動部24A、24Aが、

各外周予備曲げ用ドライバカム4g, 4gの当接押動部4h, 4hにより、付勢スプリング25、25に抗して押動させられることで外周予備曲げバンチ20、20を作動し、外周縁Wbの被折曲角部wcの予備曲げを行う(図5参照)。

【0030】そして、図4(b)で示すように、上型2がさらに降下することで、被折曲角部wcに配置された内周角部へム機構B,Dのスライドカム6、6は押動させられ、さらにワークW側に前進して、ヘムパンチ8の本曲げ部8bの下面に、内周縁waが位置するように移動する。そして、このとき、外周予備曲げパンチ20、20は、外周予備曲げ用ドライバカム4g、4g(図3(a)、図5参照)の押動当接部4h,4hによる押動動作を終了することになるため、付勢スプリング25、25(図3(a)、図5参照)により後退する。

【0031】つぎに、図6(b)で示すように、内周縁Waおよび外周縁Wbの被折曲直線部wsに配置された内周へム機構A、C、Eの各スライドカム6は、各ドライバカム4bに押動させられる。そのため、各へムバンチ8は、その予備曲げ部8aにより、内周縁Waの被折曲直線部wsを予備曲げする(図4(b)参照)と共に、ヘムバンチ8は、内周縁Waの予備曲げされた加工位置を、その各へムバンチ8の本曲げ部8bの下面位置になるように移動させられる(図4(b)参照)。

【0032】このとき、図6(b)で示すように、外周 予備曲げへム機構 a.c., eは、各外周予備曲げ用ドラ イバカム4gにより、それぞれの外周予備曲げパンチ2 0で外周縁Wbの予備曲げ加工を行う(図4(b)参 照)。と共に、さらに各外周予備曲げ用ドライバカム4 gが降下することで、外周予備曲げパンチ20、20 は、外周予備曲げ用ドライバカム4g、4gの押動当接 部4h,4hによる押動動作を終了することになるた め、付勢スプリング25、25により後退する(図4 (b)参照)。

【0033】つぎに、内周縁Waおよび外周縁Wbの予備曲げ加工が終了すると、図3(b)および図4(c)で示すように、上型2がさらに降下して、各位置に配置されているライナ4e(図6(b)参照)により各位置のヘムパンチ8が押圧されることで内周縁Waの本曲げ加工を行うと同時に、各位置の外周本曲げパンチ4fにより外周縁Wbの本曲げ加工を行う。

【0034】前記内周縁Waの本曲げ加工が行われる場合は、図3(b)で示すように、ライナ4e、4aがヘムパンチ8およびクッションホルダ5のホルダ押圧台5aを下方に押し下げることで、各スライドカム6を載置支持しているクッションホルダ5が、ガススプリング5Aの付勢力に抗して下方にホルダガイド5Cにガイドされて降下するため、各位置のヘムパンチ8が内周縁Waの本曲げ加工を行うことができるものである。

0 【0035】ワークWのヘミング加工が終了すると、上

型2が上昇してライナ4a,4eの押圧動作を解除して、上型2の所定位置まで上昇して停止する。なお、上型2が上昇する際に、外周予備曲げ用ドライバカム4gは、各位置の当接従動部24を押圧して外周予備曲げバンチ20を作助させるが、本曲げ加工が終了した外周縁Wbに接触することはない。

【発明の効果】との発明は、上記のように構成したので 以下に示す優れた効果を奏する。

① ヘミング加工装置は、狭い空間位置である内周側では、ヘムパンチを有するスライドカムをクッションホルダの上に載置支持しているため、ワークの被折曲角部と 20被折曲直線部の折曲加工を同時に行うことができることは勿論のこと、ワークの内周側および外周側の折曲加工を一工程で行うことが可能となる。そのため、ヘミング加工装置の構成は小さくて良い。また、被折曲角部および被折曲直線部が、ワークの内周縁および外周縁で同じタイミングで加工できることから、ワークの加圧による変形を最小限に抑えることが可能となる。

【0038】② ヘミング加工装置のスライドカムは、カムフォロア、予備曲げ部および本曲げ部を設けたへムパンチを備えており、そのスライドカムが移助機構によ 30 り水平方向に移動すると共に、クッションホルダにより上下方向に移動するため、加圧ロスを最小限で抑えるととができる。そのため、ワークの折曲精度を向上させることもできる。

【0039】 ② ヘミング加工装置の予備曲げ部および本曲げ部を有するヘムパンチには、調整する箇所がないため、加圧タイミングの調整が容易に行うことが可能となる。また、部品点数は少なくて済み、メンテナンスも容易に行うことができる。

【0040】@ ヘミング加工装置は、ワークが立体的 40 な構成であっても、スライドカムがクッションホルダに 載置支持されているため、ヘムパンチのストロークの選 択調整を容易に行うことが可能となる。

【0041】⑤ ヘミング加工装置は、スライドカムを クッションホルダに載置支持されているため、装置全体 の構成が簡略化されることや、隣合う内周へム機構の調 整が容易となりヘミング加工装置の設計製作が容易とな る。

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明のヘミング加工装置の下型の全体を示 50 26

す平面図である。

【図2】図1の1-1線矢視の要部を示す断面図である。

10

【図3】(a)(b)は、この発明のヘミング加工装置の加工手順を示す要部の断面図である。

【図4】(a)(b)(c)は、この発明のヘミング加工装置によりワークを折り曲げた状態を示す要部の断面図である。

【図5】図1のIII-III線矢視の要部を示す断面 図である。

【図6】(a)(b)は、この発明のヘミング加工装置の加工状態を示す要部の平面図である。

【図7】従来のヘミング加工装置の要部を示す側面図である。

【図8】従来のヘミング加工装置の要部を示す断面図である。

【符号の説明】

1 ヘミング加工装置

2 上型

20 2 A プレッサー

2 B 押圧スプリング

3 下型

4a ライナ

4b ドライバカム

4 c 基準接触面(ウェアプレート)

4d 押動接触面(ウェアプレート)

4 e ライナ

4 f 外周本曲げパンチ

4g 外周予備曲げ用ドライバカム

0 4 h 押動当接部

5 クッションホルダ

5 a ホルダ押圧台

5A ガススプリング

5B ホルダストッパ

5 C ホルダガイド

6 スライドカム

6a カムフォロア

7 移動機構

8 ヘムパンチ

8 a 予備曲げ部

8 b 本曲げ部

9 ヘミングダイ

15 可動支持機構

20 外周予備曲げパンチ

21 支持基部

22 取付可動部

23 取付可動部

24 当接従動部

25 付勢スプリング

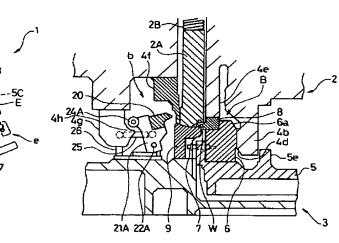
26 固定支柱

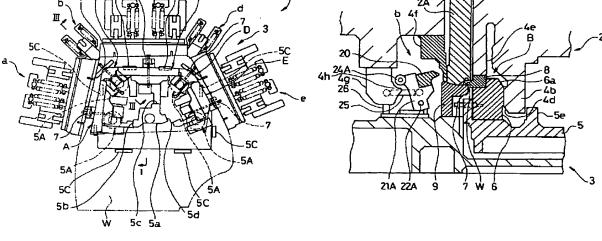
【図5】

(7)

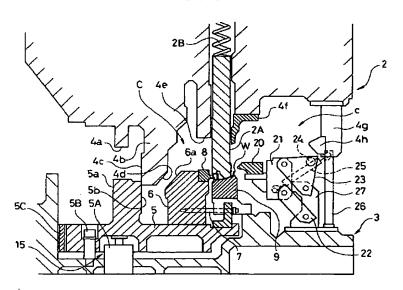
		11			
2 7	支持固定	芒部		$*W_1$	アウタパネル
a, c,	e	外周予備曲げへム機構		W_{a}	インナパネル
b, d		外周角部予備曲げへム機構		Wa	内周縁
A, C,	E	内周へム機構		W b	外周縁
B, D		内周角部へム機構		wc	被折曲角部
W	ワーク		*	ws	被折曲直線部

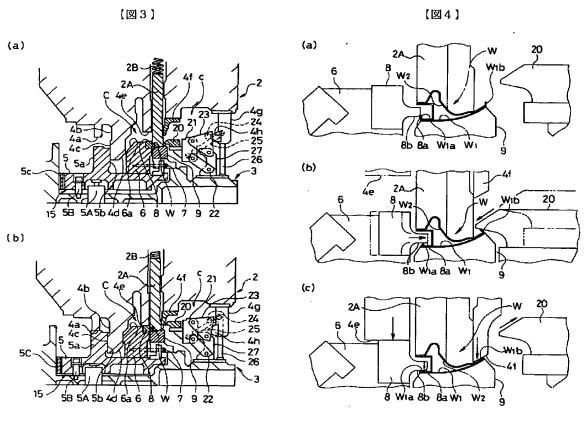
[図1]

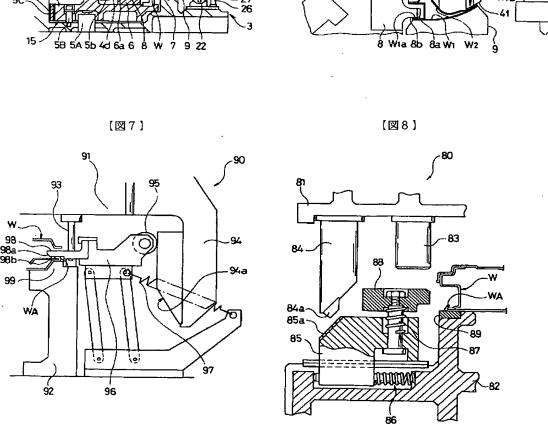




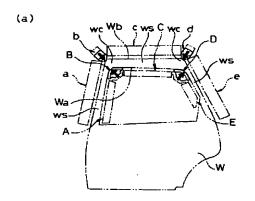
【図2】

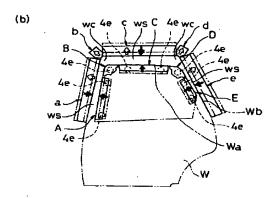






【図6】





フロントページの続き

(51)Int.Cl.⁷
B 2 1 D 53/86

識別記号

F I B 2 1 D 53/86

テーマコード(参考)

Α